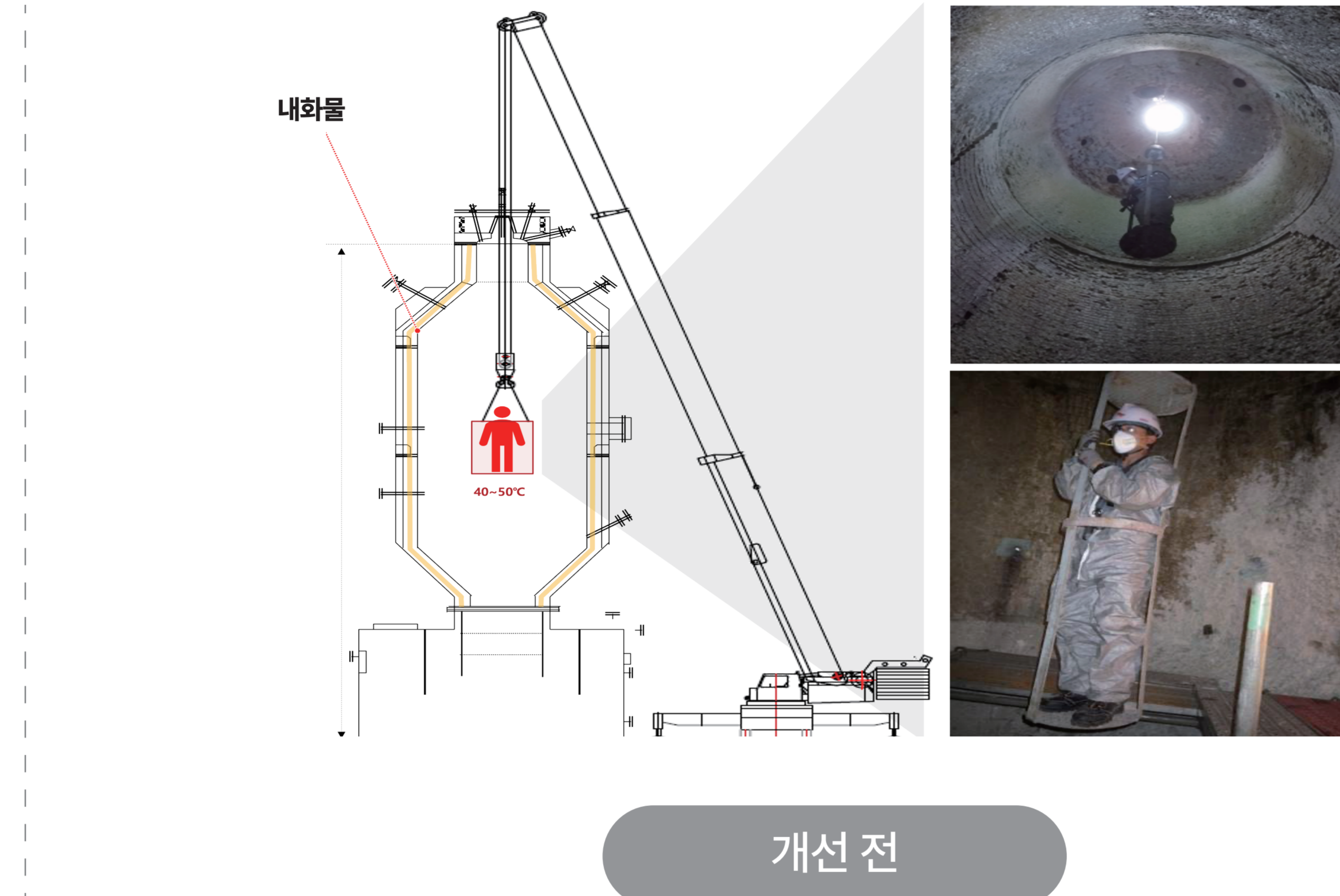


소각로 내화물 검사로봇 개발

소각로 검사의 위험과 내화물의 잔여수명 예측의 한계를 로봇을 활용하여 문제를 해결

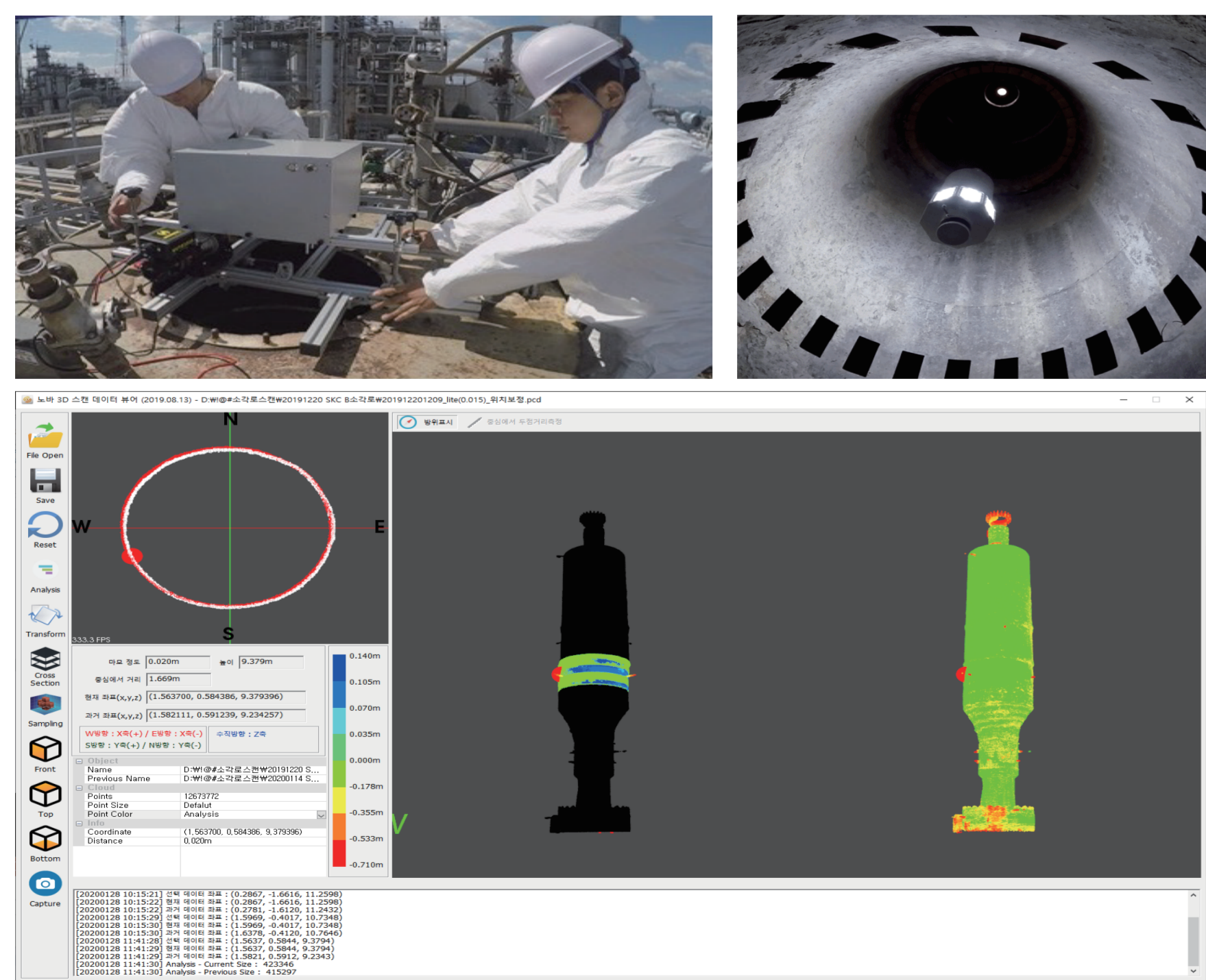
안전 issue	검사원 안전사고 위험 (고소작업 / 낙하물 충돌 / 온열 질환)
+	
품질 issue	검사 정확성 부족 (육안 검사 / 주관적 판단)
▼	
Solution	검사 로봇 개발/적용



'19년

내화물 잔여두께 측정용
'검사 로봇' 개발 (DB화)
LiDAR 센서

상용 '검사 로봇' 탐색 → 부재
창의융합 R&D 정부과제로 지역벤처 업체와 공동 개발



'20년

실제 내화물 영상 기록 (추가)
(실시간 영상 + 기록 영상(VR))
PTZ 카메라 / 360° 카메라

두께 데이터만으로 이력관리 부족 확인
·2가지 영상 기능 '추가'

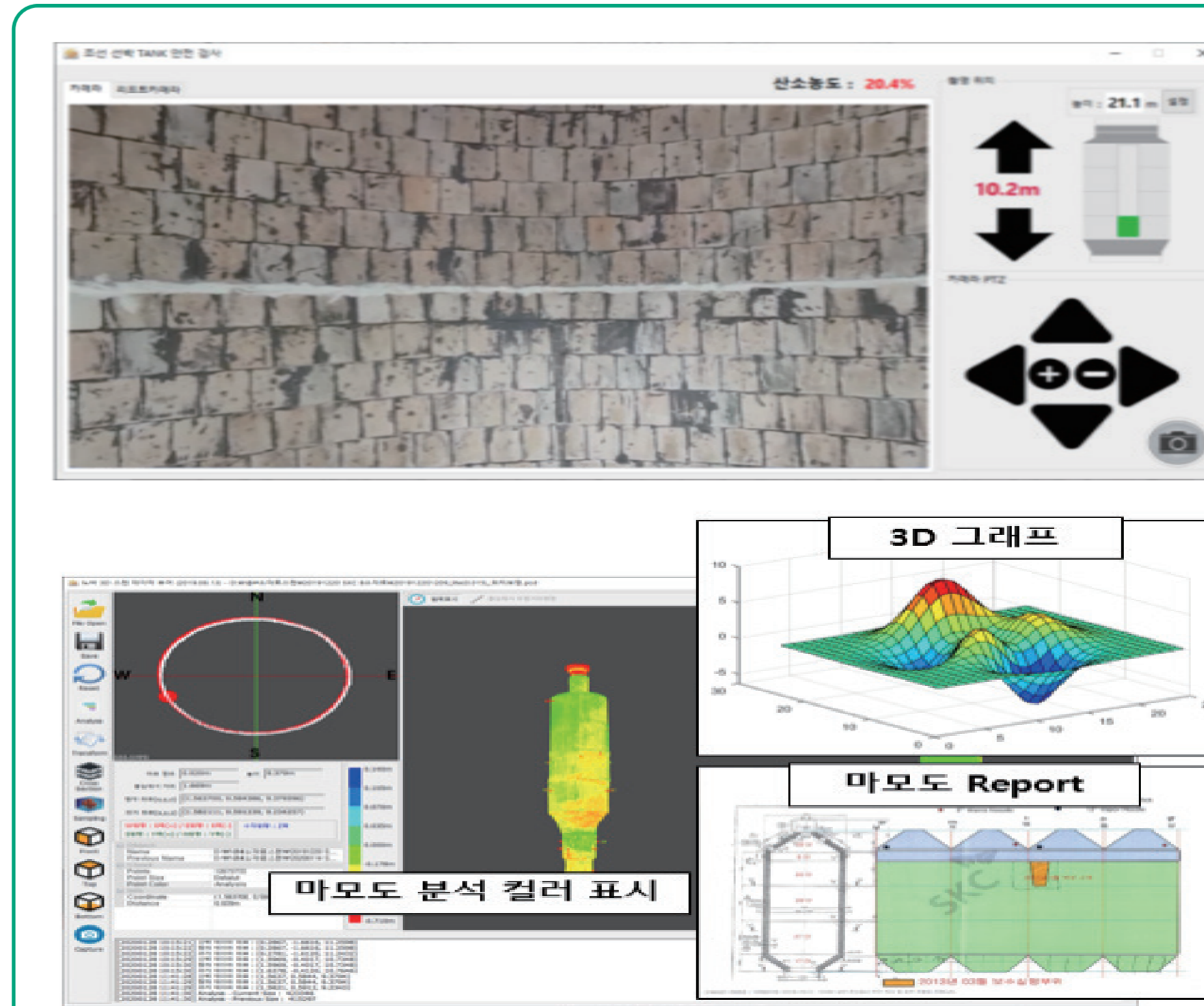


* LiDAR: Light Detection And Ranging

'21년

S/W 개선
(분석 속도 + 오차 개선)

·S/W 시범 적용을 통해 개선 필요사항
도출 및 개선



'22년~

H/W 안전 개선 &
검사 무인화

소각로 검사 중 로봇 낙하 추락에 대한
사고 위험 보완

